



کشف و حذف حمله سیاهچاله جمعی در شبکه‌های سیار ادهاک

مهدی مدادیان^(۱) - خسرو فرداد^(۲) - ایمان برازنده^(۳)

(۱) گروه کامپیوتر - دانشگاه آزاد اسلامی واحد بهبهان

medadian@gmail.com

(۲) گروه کامپیوتر - دانشگاه آزاد اسلامی واحد بهبهان

khossro_fardad@gmail.com

(۳) گروه کامپیوتر - دانشگاه آزاد اسلامی واحد ماهشهر

barazandeh_i@yahoo.com

خلاصه: شبکه‌های ویژه سیار، شامل مجموعه‌ای از گره‌ها می‌باشد که می‌توانند آزادانه بدون داشتن هیچ گونه زیرساخت شبکه‌ای و از طریق فرکانس‌های رادیویی با یکدیگر در ارتباط باشند. سرعت در برپایی و بدون ساختار بودن این شبکه‌ها باعث شده است که نقش بسیار مهمی را در زمینه‌های مختلف مانند کاربردهای نظامی و اضطراری، حوادث طبیعی، محیط‌های دانشگاهی و شهری ایفا کنند. مبحث امنیت در این شبکه‌ها امروزه یکی از مباحث مهم تحقیقاتی است. در این تحقیق بر روی امنیت در مسیریابی AODV تحقیق خواهد شد. آنچه در این مقاله ارائه می‌شود، بررسی حمله سیاه چاله جمعی در پروتکل مسیریابی AODV و ارائه راهکاری برای تشخیص و مقابله با آن می‌باشد.

کلمات کلیدی: شبکه‌های بی‌سیم موردی، پروتکل مسیریابی AODV، امنیت، حمله سیاه چاله گروهی

۱ - مقدمه

رادیویی یکدیگر نیستند می‌توان از کمک گره‌های دیگر در این مورد استفاده کرد، بنابراین ارتباط میان گره‌ها در این شبکه به نوعی بر مبنای اعتماد و مشارکت میان گره‌ها صورت می‌گیرد. مبحث امنیت در این شبکه‌ها امروزه یکی از مباحث مهم تحقیقاتی است. تحرک گره‌ها، بی‌سیم بودن ارتباطات، تغییر پویای ساختار شبکه، فقدان مدیریت متمرکز برای بررسی رفتارها و عملکردها، فقدان خطوط دفاعی مشخص و محدودیت در توان مصرفی گره‌ها، بستر مناسبی را برای حملات مختلف علیه این شبکه‌ها فراهم می‌آورد. به خاطر ساختار مسیریابی شبکه‌های ویژه سیار [1,2,3] که به نوعی بر مبنای یک جور اعتماد میان گره‌ها استوار است فرصت خوبی را برای حمله کنندگان فراهم می‌سازد تا با شرکت در فرآیند مسیریابی به نوعی باعث اختلال در فرآیند مسیریابی شده و نهایتاً امر مسیریابی را مختل کنند. یکی از معروفترین پروتکل‌های مسیریابی در شبکه‌های ویژه، پروتکل AODV [4,5] می‌باشد که در بسیاری از تحقیقات تاثیر حملات مختلف بر روی آن بررسی شده است. پروتکل مسیریابی بردار فاصله بنا به تقاضا (AODV) برای استفاده توسط گره‌های موبایل در یک شبکه AdHoc، طراحی شده است. در شبکه AdHoc، این پروتکل سازگاری سریعی با شرایط لینک‌های پویا، سربار حافظه، استفاده پایین از شبکه و مشخص کردن مسیره‌های Unicast به مقصدها دارد. این پروتکل به منظور تضمین عدم وجود حلقه(که در پروتکل‌های بردار فاصله کلاسیک وجود داشت)، شماره ترتیب مقصد را مورد استفاده قرار می‌دهد. AODV با استفاده از یک چرخه پرس و جوی درخواست مسیر و پاسخ مسیر، مسیرها را می‌سازد. وقتی که گره مبدأ درخواست مسیری به مقصدی را می‌کند، گره‌ای که در حال

امروزه تمایل به استفاده از شبکه‌های بی‌سیم روز به روز در حال افزایش است؛ چون هر شخصی، هر جایی و در هر زمانی می‌تواند از آنها استفاده نماید. در سالهای اخیر رشد شگرفی در فروش کامپیوترهای قابل حمل بوجود آمده است. این کامپیوترهای کوچک، به چندین گیگابایت حافظه روی دیسک، نمایش رنگی با کیفیت بالا و کارتهای شبکه بی‌سیم مجهز هستند. بعلاوه، این کامپیوترهای کوچک می‌توانند چندین ساعت فقط با نیروی باتری کار کنند از اینرو کاربران آزادند براحتمال آنها را به هر طرف که می‌خواهند منتقل نمایند. زمانی که کاربران شروع به استفاده از کامپیوترهای متحرک نمودند به اشتراک گذاشتن اطلاعات بین کامپیوترها یک نیاز طبیعی را بوجود آورد. از جمله کاربردهای به اشتراک گذاری اطلاعات در مکانهایی نظیر سالن کنفرانس، کلاس درس، ترمینال‌های فرودگاه و همچنین در محیط‌های نظامی است. شبکه‌های ویژه سیار مجموعه‌ای از گره‌های بی‌سیم است که می‌توانند بصورت پویا در هر مکان و در هر زمان بدون استفاده از هر زیرساخت شبکه‌ای تشکیل شوند. اغلب این گره‌ها در آن واحد هم بعنوان مسیریاب و هم بعنوان گره عمل می‌کنند. این خاصیت سبب شده که در موارد اضطراری که امکان تشکیل شبکه‌ای با ساختار ثابت و از پیش تعریف شده وجود ندارد، مانند موارد نظامی و یا وقوع سیل و...، بتوان از این شبکه‌ها استفاده کرد. ارتباط میان گره‌ها در این شبکه از طریق امواج رادیویی صورت می‌گیرد و در صورتی که یک گره در برد رادیویی گره دیگر باشد همسایه آن گره به حساب می‌آید و در غیر این صورت در صورت نیاز به ارتباط میان دو گره که در برد

است، هم پاسخگوست.

AODV با استفاده از یک چرخه پرس و جوی درخواست مسیر و پاسخ مسیر، مسیرها را می‌سازد. وقتی که گره مبدأ درخواست مسیری به مقصدی را می‌کند، گره‌ایی که در حال حاضر مسیری به مقصد ندارد، بسته درخواست مسیر را به صورت broadcast به سراسر شبکه ارسال می‌کند [11]. گره‌هایی که این بسته را دریافت می‌کنند، اطلاعات‌شان را بنا به اطلاعات گره مبدأ، بروز کرده و یک مدخل مسیر معکوس را برای مبدأ در جداول مسیر خود ایجاد می‌کنند.

گره دریافت‌کننده RREQ، در صورتیکه خودش گره مقصد باشد و یا مسیری به مقصد با شماره ترتیب بزرگتر یا مساوی شماره ترتیب RREQ داشته باشد، پاسخ RREQ را ارسال خواهد کرد. اگر یکی از دو حالت فوق رخ دهد، گره دریافت‌کننده RREQ، یک RREP در جهت معکوس برای گره منبع بصورت unicast ارسال خواهد کرد؛ در غیر اینصورت، گره دریافت‌کننده مجدداً RREQ را بصورت broadcast ارسال می‌کند.

گره‌ها در RREQ، آدرس IP گره مبدأ و شناسه broadcast را نگه می‌دارند. اگر گره‌ایی RREQ را دریافت کنند که قبلاً بسته درخواست مسیر را دریافت کرده‌اند، آنها RREQ را به دور انداخته و آن را هدایت نخواهند کرد.

اگر بعداً منبع، RREP‌ای که شامل یک شماره ترتیب بزرگتر است یا شماره ترتیب یکسان با تعداد hop count کوچکتر را دریافت کند، اطلاعات مسیریابی مربوط به مقصد را بروز کرده و مسیر بهتر را مورد استفاده قرار می‌دهد. تا زمانیکه مسیر، فعال باقی بماند، تداوم مسیر حفظ می‌شود.

الگوریتم AODV به گره‌های سیار اجازه می‌دهد که مسیریابی برای مقصدهای جدید را به سرعت انجام دهند و نیازی ندارد که گره‌ها، مسیرهای به مقصد را که در ارتباط فعال نیستند، نگه دارند. وقتی که لینکها قطع می‌شوند، AODV به مجموعه گره‌هایی که مسیر را تشکیل می‌دهند، خبر از دست رفتن لینک را می‌دهد و آنها را از شکستن لینک آگاه می‌کند تا گره‌ها بتوانند با استفاده از لینک از دست رفته مسیر را باطل کنند.

از مشخصات متمایز AODV، استفاده از یک شماره ترتیب به مقصد به ازای مدخل هر مسیر است. با استفاده از شماره ترتیب، مقصد، از عدم وجود دور مطمئن شده و برای برنامه نویسی هم آسان خواهد شد. فرض کنید که دو مسیر به مقصد درخواستی وجود دارد؛ در اینصورت مسیری که بیشترین شماره ترتیب را دارد، انتخاب می‌شود.

کشف مسیر در AODV بنا به تقاضا انجام می‌شود و چرخه درخواست مسیر و پاسخ مسیر به دنبال هم انجام می‌شود. هنگامیکه یک مسیر بین دو گره مورد نیاز شود، گره آغازگر، یک درخواست مسیر را در سرتاسر شبکه بصورت broadcast ارسال می‌کند. گره‌هایی که این RREQ را دریافت می‌کنند، اطلاعات خودشان را در مورد گره آغازگر با تنظیم کردن نقاط برگشت به گره آغازگر، در جداول مسیر بروز می‌کنند.

RREQ شامل شماره ترتیب اخیر مقصد است که گره آغازگر از

حاضر مسیری به مقصد ندارد، بسته درخواست مسیر را به صورت broadcast به سراسر شبکه ارسال می‌کند. گره‌هایی که این بسته را دریافت می‌کنند، اطلاعاتشان را بنا به اطلاعات گره مبدأ، بروز کرده و یک مدخل مسیر معکوس را برای مبدأ در جداول مسیر خود ایجاد می‌کنند. همچنین اگر گره، مسیری به مقصد داشته باشد به گره مبدأ اطلاع می‌دهد که داده‌های خود را می‌تواند از طریق این گره به مقصد بفرستد. در غیر این صورت گره، درخواست را در شبکه پخش می‌کند. یکی از مهمترین حملات در AdHoc حمله سیاه چاله [6,7,8] می‌باشد. این حمله از طریق یکی از گره‌های موجود در شبکه اعمال می‌شود به این نحو که این گره‌ها با پاسخ دادن به هر درخواست مسیر بدون توجه کردن به جدول مسیریابی خود و بدون توجه به اینکه آیا این گره اصلاً مسیری به گره مقصد دارد یا خیر، باعث می‌شود گره‌های دیگر این گره را بعنوان مسیر مناسب و کوتاه برای ارسال بسته‌ها بدانند و بسته‌های خود را از مسیر این گره ارسال کنند که در این صورت یک سیاهچاله ایجاد شده است و گره‌ای هم که بعنوان سیاهچاله شناخته می‌شود بجای ارسال بسته‌ها به مقصد اقدام به دریافت اطلاعات آنها و یا دور انداختن آنها می‌کند. در صورتی که گره سیاهچاله خود را بعنوان مسیر مناسب برای کلیه گره‌های شبکه معرفی کند در این صورت این امر سبب از دست رفتن کلیه بسته‌های شبکه خواهد شد، که در نهایت باعث بوجود آمدن عدم پذیرش سرویس (Denial Of Service) خواهد شد. برای همین در این مقاله روشی برای حل این مشکل ارائه شده است. این روش با توجه به رفتار گره‌ها در شبکه تصمیم می‌گیرد که گره مورد نظر خرابکار است یا خیر.

۲ - الگوریتم مسیریابی AODV

پروتکل مسیریابی بردار فاصله بنا به تقاضا برای استفاده توسط گره‌های موبایل در یک شبکه Ad Hoc، طراحی شده است [9,10]. در شبکه Ad Hoc، این پروتکل سازگاری سریعی با شرایط لینک‌های پویا، سربار حافظه، استفاده پایین از شبکه و مشخص کردن مسیریابی Unicast به مقصدها دارد. این پروتکل به منظور تضمین عدم وجود حلقه، شماره ترتیب مقصد را مورد استفاده قرار می‌دهد.

الگوریتم AODV قابلیت‌های پویا بودن، خود آغازی، مسیریابی Multi Hop را برای گره‌های موبایلی که می‌خواهند در ایجاد یک شبکه Ad Hoc شرکت نمایند، فراهم می‌نماید. AODV قادر به مسیریابی unicast و multicast می‌باشد. این پروتکل، الگوریتمی است که بنا به تقاضا کار می‌کند، به این معنی که مسیر بین گره‌ها را تنها در صورتی که توسط گره منبع درخواست شده باشد، می‌سازد. این الگوریتم مسیرها را تنها تا زمانی که توسط منبع مورد نیاز است حفظ می‌کند.

AODV برای تضمین تازگی مسیرها از شماره ترتیب استفاده می‌کند. از خصیصه‌های دیگر این پروتکل که قابل ذکر است این است که این پروتکل مسیرهای بدون دور ایجاد کرده، خود آغاز بوده و برای مقیاس‌های بزرگ شبکه که از تعداد زیادی گره موبایل تشکیل شده

آن با اطلاع است. گرهایی که پیغام RREQ را دریافت می کنند، در دو حالت زیر RREP را ارسال می کنند:

۱- این گره، گره مقصد باشد.

۲- گره، مسیری تازه داشته باشد (شماره ترتیبی بزرگتر یا مساوی با شماره ترتیبی که RREQ را دربر گرفته است).

در غیر اینصورت گره مجدداً RREQ را بصورت broadcast ارسال می کند. همه گره ها در RREQ گره هایی را که پیش از این دیده شده اند، نگه می دارند (آدرس IP گره آغازگر و شناسه مربوط به RREQ را نگه می دارد). اگر RREQ یکسانی دوباره دریافت شود، بدون سر و صدا دور انداخته می شود.

یک مسیر هدایتی برای ارسال بسته های داده از گره آغازین، عملکرد کشف مسیر برای مقصد خواسته شده را تنظیم می کند. مسیرها تنها تا زمانیکه فعال باشند حفظ می شوند (تا زمانیکه ترافیک داده ای به مقصد به اندازه کافی وجود داشته باشد). زمانیکه ترافیک به مقصد متوقف شود، مهلت مسیر تمام می شود و سرانجام از جدول مسیر حذف می شود. اگر قطع شدن یک اتصال درحالیکه مسیر فعال است اتفاق بیافتد، یک پیغام خطای مسیر RERR توسط گرهایی که نزدیک گره آغازگر است ارسال می شود. پیغام RERR اطلاعاتی در مورد مقصدهایی که در حاضر غیر قابل رسیدن هستند، را دربر دارد. اگر گره آغازگر مجدداً تقاضای ارسال داده به مقصد را داشته باشد، می تواند کشف مجدد مسیر را از دوباره آغاز نماید.

۳- حمله سیاهچاله و انواع آن

حمله سیاهچاله به دو دسته تقسیم می شود. حمله سیاهچاله تکی و حمله سیاهچاله گروهی یا جمعی. حمله سیاهچاله تکی از طریق یکی از گره های موجود در شبکه اعمال می شود به این نحو که این گره بدون توجه به جدول مسیریابی خود و به اینکه آیا اصلاً مسیری به گره مقصد دارد یا خیر، به RREQ دریافتی، RREP مساعد ارسال می کند، که این امر باعث کوتاه شدن ارسال بسته های RREP نسبت به گره های دیگر می شود در نتیجه گره های دیگر این گره را بعنوان مسیر مناسب و کوتاه برای ارسال بسته ها دانسته و بسته های خود را از مسیر این گره ارسال می کنند، در این صورت یک سیاهچاله ایجاد شده است و گره ای هم که بعنوان سیاهچاله شناخته می شود به جای ارسال بسته ها به مقصد، اقدام به دریافت اطلاعات آن ها و یا دور انداختن آنها می کند. اگر گره سیاهچاله خود را بعنوان مسیر مناسب برای کلیه گره های شبکه معرفی کند، در این صورت سبب از دست رفتن کلیه بسته های شبکه خواهد شد که در نهایت باعث بوجود آمدن Denial Of Service خواهد شد [9,10,12]. نوع دیگر حمله سیاهچاله، حمله سیاهچاله گروهی یا جمعی است که در آن بیش از یک گره سیاهچاله وجود دارد که این گره ها با هم همکاری دارند [11,16,17].

۴- تحقیقات انجام شده

در [12] راهحلی برای سیاهچاله تکی پیشنهاد داده است. در این روش، اطلاعات گام^۱ بعدی به مقصد، باید وقتی که هر گره میانی به RREQ پاسخ می دهد، ضمیمه بسته RREP شود، سپس گره مبدا یک درخواست مجدد^۲ (FREQ) به گام بعدی گره پاسخگو می فرستد و درباره گره پاسخگو و مسیر به مقصد می پرسد. با استفاده از این روش می توان قابلیت اعتماد گره پاسخگو را تنها اگر گام بعدی قابل اعتماد باشد، شناسایی کرد. این راه حل نمی تواند از حمله سیاهچاله جمعی در MANET ها پیشگیری کند. برای مثال اگر گام بعدی نیز با گره پاسخگو همکاری کند، پاسخ برای FREQ برای هر سوال به سادگی بله خواهد بود در نتیجه مبدا به گام بعدی اعتماد کرده و داده ها را از طریق گره پاسخگو می فرستد که خود یک گره سیاهچاله است. در [13]، روش پیشنهادی نیازمند گره واسطه ای است تا درخواست تایید مسیر یا CREQ^۳ را به گره hop بعدی در جهت مقصد بفرستد. بعد از آن که، گره hop بعدی، CREQ را دریافت کرد، حافظه مسیر خودش را برای پیدا کردن یک مسیر به مقصد جستجو می کند. اگر مسیری داشته باشد آنگاه پاسخ تایید مسیر یا CREP^۴ را به همراه اطلاعات مسیر به گره مبدا می فرستد. گره مبدا با مقایسه اطلاعات CREP تشخیص می دهد مسیر موجود در RREP معتبر است یا خیر. چون عملیاتی به پروتکل مسیریابی اضافه شده در نتیجه سربار این روش بالاست. در [14]، گره مبدا با پیدا کردن بیشتر از یک مسیر به مقصد، اعتبار گره ای که RREP را شروع کرده، تایید می کند. گره مبدا صبر می کند تا بسته RREP را از بیش از دو گره دریافت کند. در شبکه های ادهاک، در مسیرهای تکراری در بیشتر اوقات تعدادی گره و hop مشترک وجود دارد. وقتی گره مبدا RREP ها را دریافت کرد، در صورتی که در مسیرها به مقصد، hop های مشترک وجود داشته باشد، گره مبدا می تواند مسیر ایمن به مقصد را تشخیص دهد. این روش باعث تاخیر مسیریابی می شود چون گره باید منتظر بماند تا RREP را از بیش از دو گره دریافت کند. از این رو روشی که بتواند بدون افزایش سربار و تاخیر مسیریابی، از حمله سیاهچاله جلوگیری کند مورد نیاز است. در [15] وقتی گره ای RREP را صادر کرد، در اطراف آن گره یک فرآیند نظرخواهی صورت می گیرد. سپس بر اساس نظرات اعلام شده توسط همسایگان گره صادر کننده RREP، در مورد خرابکار بودن گره پاسخگو تصمیم گیری می شود. روش های فوق همگی برای حمله سیاهچاله تکی ارائه شده اند. در [11] یک روش ارائه شده است که حمله سیاهچاله جمعی را شناسایی می کند. این پروتکل نسخه اندکی تعدیل شده، از پروتکل AODV است که با جدول اطلاعات مسیریابی داده DRI و بررسی FREQ و پاسخ مجدد (FREP) بیان می شود.

هر گره یک جدول اطلاعات مسیریابی را نگهداری می کند. DRI پیگیری می کند که آیا گره با همسایگانش تبادل داده داشته است یا خیر. در این جدول مدخلی برای هر همسایه نگهداری می شود. DRI

^۱ Hop

^۲ Further Request

^۳ Rote Confirmation Request

^۴ Rote Confirmation Reply

نشان می‌دهد که آیا گره از طریق این همسایه داده فرستاده یا خیر و آیا گره از این همسایه داده دریافت کرده است یا خیر. در [17] یک راه‌حل دیگر که از وقوع حمله سیاه‌چاله جمعی جلوگیری می‌کند، ارائه شده است. این راه‌حل توسعه‌یافته AODV است. این راه‌حل یک مسیر ایمن را که از سیاه‌چاله گروهی جلوگیری می‌کند، کشف می‌کند. روش فرض می‌کند که گره‌هایی که قبلاً تایید شده هستند در ارتباط شرکت می‌کنند. در این روش برای مقابله با حملات سیاه‌چاله از جدول صحت استفاده می‌شود که در آن هر گره شرکت کننده یک درجه صحت دارد که به عنوان اندازه اطمینان آن گره محسوب می‌شود. اگر درجه صحت یک گره صفر شود به این معنی است که این گره، یک گره متخاصم است که اصطلاحاً به آن سیاه‌چاله گفته می‌شود که باید دور ریخته شود.

۵- روش پیشنهادی

در روش پیشنهادی سعی بر این است تا بتوان با توجه به رفتار گره‌ها در شبکه در مورد خرابکار بودن یک گره تصمیم گیری کرد. شبه کد روش پیشنهادی به صورت زیر است:

۱- ثبت اطلاعات مربوط به فعالیت گره‌ها که شامل موارد زیر می‌باشد:

- تعداد داده های ارسالی به گره همسایه
- تعداد داده های دریافتی از یک گره همسایه
- تعداد پاسخ‌های (reply) دریافتی از یک گره همسایه

۲- ارسال بسته درخواست نظرات همسایه ها در مورد یک گره همسایه که بسته reply را ارسال کرده است.

۳- دریافت اطلاعات ثبت شده در مورد گره فرستنده بسته reply در گره‌های همسایه آن.

۴- بررسی اطلاعات دریافتی و اعلام نظر در مورد خرابکار بودن گره.

۵- ارسال یک بسته خطر برای قرنطینه کردن گره خرابکار.

۶- حذف گره‌های داخل قرنطینه در فرآیند مسیریابی

در روش پیشنهادی هر گره در شبکه دارای ساختمان داده‌های زیر می‌باشد:

۱- هر گره دارای یک جدول مربوط به همسایه‌ها و رفتارهای آنها می‌باشد. هر مدخل این جدول مشخص می‌کند که گره همسایه با Id مشخص چند بسته داده با این گره ارسال کرده است، چند بسته reply به این گره ارسال کرده است و گره مورد نظر به گره همسایه چند بسته داده تحویل داده است.

۲- هر گره دارای لیستی از گره‌هایی است که در قرنطینه می‌باشند و باید این گره‌ها را از فرآیند مسیریابی حذف کرد.

گره‌های خرابکار گره‌هایی هستند که بسته‌های RREQ را با

ارسال بسته‌های RREP پاسخ می‌دهند و تعداد زیادی بسته داده به آن تحویل داده شده ولی حداقل داده توسط آن به گره‌های همسایه ارسال شده است. زمانی که یک گره، از گره همسایه خود یک بسته RREP دریافت می‌کند در صورتی که گره پاسخ دهنده به RREQ، یک گره میانی باشد و گره مقصد نباشد بررسی می‌کند که آیا گره پاسخ دهنده از گره‌هایی نیست که در قرنطینه می‌باشند. اگر گره، یک گره خرابکار باشد بسته RREP دور ریخته می‌شود. در غیر این صورت فرآیند رای گیری در اطراف گره پاسخ دهنده انجام می‌شود تا بتوان تمام فعالیت‌های گره مورد نظر را بدست آورد. سپس بر اساس اطلاعات دریافتی درستی گره مورد نظر بررسی می‌شود و اگر گره خرابکار باشد در شبکه یک پیغام alarm پخش می‌شود تا گره مورد نظر در قرنطینه قرار گیرد.

الگوریتم پیشنهادی بر روی پروتکل AODV پیاده سازی شده است و برای انجام عملیات های خود از چندین بسته جدید استفاده می‌کند که عبارتند از:

۱- بسته درخواست اطلاعات در مورد یک گره: بسته شامل شناسه گره مورد سوال، شناسه فرستنده درخواست و زمان زندگی^۵ بسته می‌باشد.

۲- بسته اطلاعات گره‌های همسایه در مورد گره مورد سوال: این بسته شامل تعداد بسته‌های داده دریافتی از گره مورد نظر، تعداد بسته‌های ارسالی به گره مورد نظر و تعداد بسته‌های RREP دریافتی از گره مورد نظر می‌باشد.

۳- بسته اعلام خطر: این بسته شامل گره‌هایی است که خرابکار شناخته شده‌اند و باید در لیست قرنطینه گره‌ها قرار گیرند. بسته اعلام خطر در کل شبکه پخش می‌شود.

مزایای روش پیشنهادی در این است که اولاً گره‌ای فرایند نظرخواهی را شروع می‌کند که یک بسته reply از یک گره غیر مطمئن دریافت کرده است. یعنی اگر گره‌ای درستی خود را قبلاً اثبات کرده است (با ارسال بسته‌های داده) دیگر لازم به نظرخواهی از دیگران نیست. این مورد باعث کاهش سربار الگوریتم پیشنهادی خواهد شد. ثانیاً در زمان درخواست اطلاعات جدول گره‌های همسایه نیز بروز رسانی می‌شوند تا سربار الگوریتم کاهش یابد. شبه کد الگوریتم پیشنهادی به صورت زیر است:

^۵ Time to live

```

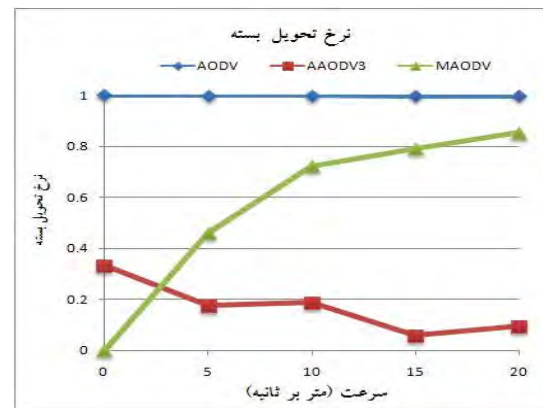
Node_function (packet,time)
{
    IF time is start of simulation THEN
    BEGIN
        Initialize quarantine list;
        Initialize activity table of neighbors;
        This table has following fields:
        (Node id, number of received data, number of sent data, number of sent rrep )
    END
    IF packet is data THEN
    BEGIN
        INCREMENT number of received data for sender of packet
        IF this node isn't destination THEN
        BEGIN
            GET next node which it isn't in quarantine list
            IF find next node for forwarding THEN
            BEGIN
                FORWARD packet to next node
                INCREMENT number of sent data to next node
            END
        ELSE
            SEND error packet to source
        END
    ELSE
        RECIEVE packet
    END
    IF packet is rrep THEN
    BEGIN
        INCREMENT number of received rrep for sender of packet
        IF next isn't in quarantine list THEN
        BEGIN
            IF sender of rrep has not been good node THEN
                CREATE an opinion request packet broadcast to neighbors of rrep's sender
                SET a timer for process responses
                CREATE a temporary list to save responses
            FORWARD packet
        END
    ELSE
        DISCARD packet
    END
    IF packet is opinion request THEN
    BEGIN
        CHECK if this node has any opinion about requested node
        IF this node have any opinion THEN
        BEGIN
            EXTRACT activities of the requested node from activity table (including number of
            received data, number of sent data, and number of sent rrep)
            CREATE response packet including the required information
            FORWARD response packet
        END
    ELSE
        FORWARD packet
    END
    IF packet is response packet THEN
    BEGIN
        IF this node is sender of the opinion request packet THEN
        BEGIN
            EXTRACT information from packet (including number of received data, number of
            sent data, number of sent rrep)
            SAVE the extracted information in temporary list
        END
    ELSE
        FORWARD packet
    END
    IF time is timer expiration THEN
    BEGIN
        INSPECT all information in the temporary list to judge about node
        IF ((sum of sent rrep's is high) and (sum of sent data is low) and (sum of received data is high)) or high number of
        the voters announce this node as a attacker THEN
        BEGIN
            ADD attacker to quarantine list
            REMOVE all routes to this node in routing table
            ALARM this node is a attacker
        END
    END
    IF packet is an alarm THEN
    BEGIN
        ADD attacker to quarantine list
        REMOVE all routes to this node in routing table
        ALARM this node is an attacker
        FORWARD packet
    END
}

```

۶- محیط شبیه سازی و نتایج شبیه سازی

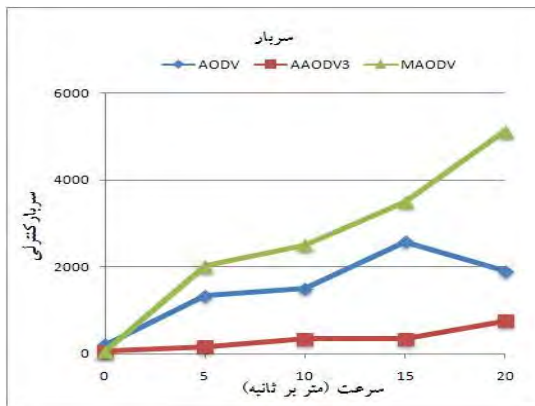
برای شبیه سازی از نرم افزار شبیه ساز GloMosim استفاده شده است. در سناریوهای مختلف الگوریتم پیشنهادی با AODV مقایسه شده است. تعداد گره‌های موجود در شبکه برابر ۵۰ و تعداد گره‌های خرابکار ۳ گره در نظر گرفته شده است. محیط شبیه سازی ۱۰۰۰ متر در ۱۰۰۰ متر می باشد. همچنین در این شبیه سازی‌ها سه جریان ترافیکی در شبکه وجود دارد که با نرخ ثابت بسته‌ها را به شبکه ارسال می‌کنند. در شکل‌های زیر، منظور از AODV، پروتکل AODV استاندارد و منظور از AODV3 و MAODV به ترتیب پروتکل AODV استاندارد با سه گره خرابکار و پروتکل پیشنهادی است که توانسته است سیاهچاله‌های جمعی را شناسایی کند.

نرخ تحویل بسته در روش پیشنهادی یا MAODV بسیار نزدیک به AODV می باشد. در حالی که در پروتکل AAODV3 مقدار نرخ تحویل بسته بسیار پائین است. در روش پیشنهادی به دلیل شناسایی گره خرابکار و قرنطینه کردن آن، کارایی این روش بسیار نزدیک به روش AODV می باشد (شکل ۱).



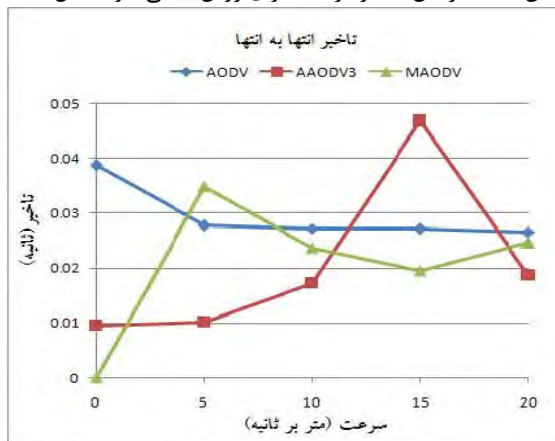
شکل ۱- نرخ تحویل بسته با افزایش سرعت

روش پیشنهادی به دلیل پخش همگانی درخواست بررسی، دارای سربار اضافی می باشد. اما به دلیل به روز رسانی جدول‌های مسیریابی، حجم سربار اضافی کاسته می شود. در روش AAODV1 به دلیل اینکه گره خرابکار همواره مسیرها را به منابع پیشنهاد می کند، برای همین دارای سربار کمتری است. البته باید توجه کرد که این پروتکل داده بسیار کمی را به مقصدها تحویل می دهد (شکل ۲).



شکل ۲- سربار الگوریتم

به دلیل اینکه روش AAODV3 دارای کمترین سربار است دارای کمترین تاخیر می باشد و سپس روش پیشنهادی به دلیل ارسال RREQ های سراسری کمتر، دارای کمترین تاخیر می باشد. در روش پیشنهادی در زمانی که گره ها دارای سرعت پایین می باشند به دلیل اینکه ممکن است مسیرهای بین گره ها به سختی برقرار شود و یا اصلا برقرار نشود RREQ های بیشتری ارسال شود علاوه بر این به دلیل عدم وجود اطلاعات کافی درخواست نظرات نیز به دفعات ارسال خواهد شد و این باعث افزایش تاخیر در ابتدا برای روش ما می شود (شکل ۳).



شکل ۳- تاخیر انتها به انتها

به دلیل اینکه روش پیشنهادی در ابتدا دارای تاخیر بسیار زیاد و سربار زیاد می باشد، تعداد بسته های داده دریافتی بسیار پایین می باشد. اما به تدریج که سرعت بالاتر می رود گره خرابکار شناسایی شده و قرنطینه می شود (شکل ۴).

- [3] S. Makki, N. Pissinou, H. Huang, *The Security issues in the ad-hoc on demand distance vector routing protocol (AODV)*, In Proc. of the 2004 International Conference on Security and Management (SAM'04), pp.427-432
C. E. Perkins, E. M. B. Royer, and S. R. Das, *Adhoc On Demand Distance Vector (AODV) routing*, RFC 3561, July 2003.
- [4] Y.C. Hu and A. Perrig, *A survey of secure wireless ad hoc routing*, IEEE Security & Privacy Magazine, vol. 2, no. 3, pp. 28-39, May/June 2004.
- [5] M. A. Shurman, S. M. Yoo, and S. Park, *Black hole attack in wireless ad hoc networks*, in ACM 42nd Southeast Conference (ACMSE'04), pp. 96-97, Apr.2004.
- [6] Y. A. Huang, W. Fan, W. Lee, and P. S. Yu, *Cross-feature analysis for detecting ad-hoc routing anomalies*, in The 23rd International Conference on Distributed Computing Systems (ICDCS'03), pp. 478-487, May 2003.
- [7] Y. A. Huang and W. Lee, *Attack analysis and detection for ad hoc routing protocols*, in The 7th International Symposium on Recent Advances in Intrusion Detection (RAID'04), pp. 125-145, French Riviera, Sept. 2004.
- [8] Latha Tamilselvan, Dr. V Sankaranarayanan, *Prevention of Co-operative Black Hole Attack in MANET*, JOURNAL OF NETWORKS, VOL. 3, NO. 5, MAY 2008.
- [9] Satoshi Kurosawa, Hidehisa Nakayama, Nei Kato, Abbas Jamalipour and Yoshiaki Nemoto, *Detecting Blackhole Attack on AODV-based Mobile Ad Hoc Networks by Dynamic Learning Method*, International Journal of Network Security, Vol.5, No.3, PP.338-346, Nov. 2007.
- [10] C. E. Perkins, E. M. B. Royer, and S. R. Das, *Ad hoc On-Demand Distance Vector (AODV) routing*, RFC 3561, July 2003.
- [11] Hesiri Weerasinghe, Huirong Fu, *Preventing Cooperative Black Hole Attacks in Mobile Ad Hoc Networks: Simulation Implementation and Evaluation*, International Journal of Software Engineering and Its Applications Vol. 2, No. 3, July, 2008.
- [12] H. Deng, W. Li, and D. P. Agrawal, *Routing security in ad hoc networks*, IEEE Communications Magazine, vol. 40, no. 10, pp. 70-75, Oct. 2002.
- [13] S. Lee, B. Han, and M. Shin, *Robust routing in wireless ad hoc networks*, in ICCP Workshops, pp. 73, 2002.
- [14] M. A. Shurman, S. M. Yoo, and S. Park, *Black hole attack in wireless ad hoc networks*, in ACM 2nd Southeast Conference (ACMSE'04), pp. 96-97, Apr. 2004.
- [15] Mehdi Medadian, M.H. Yektaie and A.M Rahmani, *Combat with Black Hole Attack in AODV routing protocol in MANET*, 2009, AH-ICI 2009. First Asian Himalayas International Conference, pp: 1-5, 3-5 Nov. 2009.
- [16] Sanjay Ramaswamy, Huirong Fu, Manohar Sreekantaradhya, John Dixon, and Kendall Nygard, *Prevention of Cooperative Black Hole Attack in Wireless Ad Hoc Networks*, 2003 International Conference on Wireless Networks (ICWN'03), Las Vegas, Nevada, USA.
- [17] Lata Tamilselvan, Dr.V Sankaranarayanan, *Prevention of Cooperative Black Hole Attack in MANET*, Journal Of networks, Vol. 3, NO. 5, May 2008.



شکل ۴- نرخ گذردهی

۷- نتیجه گیری

در این مقاله روشی برای تشخیص و مقابله با حملات سیاه چاله ارائه شد که با حداقل هزینه یا سربار می توانست گره‌های خرابکار را تشخیص و در قرنطینه قرار دهد. این روش به خاطر سادگی پیاده سازی و سربار پایین می‌تواند در بسیاری از شبکه‌های موردی به کار رود.

- روش پیشنهادی با دقت بالایی توانایی تشخیص گره‌های خرابکار را دارد.
- در زمانی که تعداد گره‌های خرابکار پایین باشد، با هزینه بسیار اندکی می‌تواند گره خرابکار را تشخیص دهد.
- به علت پخش همگانی پیغام‌های درخواست نظر همسایه‌ها، سربار الگوریتم بالاست اما با به روزرسانی جدول‌های مسیریابی گره‌های شبکه، می‌توان تا اندازه زیادی از سربار الگوریتم کاهش داد.
- از لحاظ پیاده‌سازی الگوریتم پیشنهادی دارای پیچیدگی خاصی نیست و به راحتی قابل پیاده سازی می‌باشد.
- ساختار پیغام‌های جدید معرفی شده بسیار شبیه RREP و RREQ می‌باشد.

مراجع

- [1] H. Deng, W. Li, and D. P. Agrawal, *Routing security in ad hoc networks*, IEEE Communications Magazine, vol. 40, no. 10, pp. 70-75, Oct. 2002.
- [2] S. Lee, B. Han, and M. Shin, *Robust routing in wireless ad hoc networks*, in ICCP Workshops, pp. 73, 2002. I. S. Jacobs and C. P. Bean, "Fine particles, thin films and exchange anisotropy," in Magnetism, vol. III, G. T. Rado and H. Suhl, Eds. New York: Academic, 1963, pp. 271-350.