



دانشگاه آزاد اسلامی واحد کرمان

عنوان:

پروژه درس روشهای اجزاء محدود

(برنامه المان ۴ گرهی تنش مسطح و کرنش مسطح)

استاد: پروفسور عیسی سلاجقه

تهیه کننده:

حسین یوسفی

شماره صفحه

فهرست مطالب

۳	فصل اول روابط المان مربعی ۴ گرهی
۲۱	فصل دوم برنامه مربوط به المان ۴ گرهی تحت زبان MATLAB
۲۹	فصل سوم حل مثال عددی

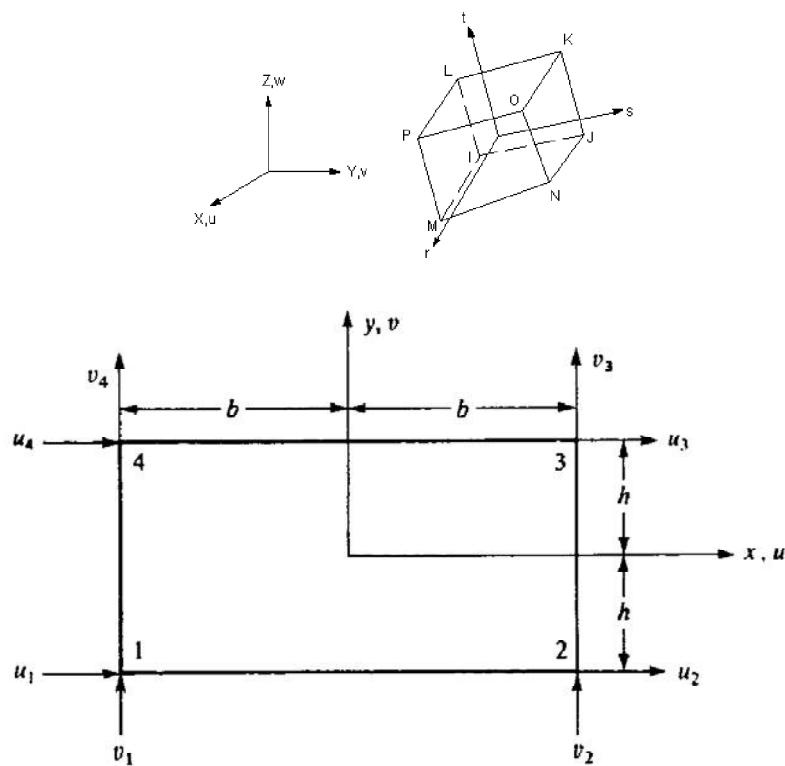
فصل اول

فصل اول روابط المان مربعی ۴ گرهی

Q4 مقصود اصلی در نوشتمن این برنامه تهیه یک بسته نرم افزاری کوچک بوده که بتواند با استفاده از المان سازه هایی که متشکل از این المان هستند را تحلیل نماید و با مقایسه با دیگر برنامه های جامع تحلیل المان محدود بتوان قضاوتی در مورد عملکرد آنها داشت. این برنامه قابلیت مدلسازی هر نوع سازه ای را که متشکل از این المان باشد را دارد.

ویرگی المانهای استفاده شده:

المان چهار گرهی دارای ۲ درجه آزادی در هر گره، با بهره گیری از فرمولاسیون ایزوپارامتریک تعریف و ماتریس سختی آن با استفاده از انتگرال گیری عددی به روش گوس چهار نقطه ای محاسبه می شود.



مثلث خیام برای حالت دو بعدی مطابق زیر است:

			1			
			x	y		
	x^2		xy		y^2	
	x^3	x^2y		xy^2		y^3
	x^4	x^3y	x^2y^2		xy^3	
					y^4	
	x^5	x^4y	x^3y^2	x^2y^3	xy^4	
					y^5	
	x^6	x^5y	x^4y^2	x^3y^3	x^2y^4	
					xy^5	
						y^6

مُثُلٌ خِيَام

ضرایب مورد استفاده از مثلث خیام – پاسکال برای این المان عبارتند از:

1, X, Y, XY

درجات آزادی یک المان ۴ گرهی عبارتند از:

$$\{d\} = \left\{ \begin{array}{l} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \\ u_3 \\ v_3 \\ u_4 \\ v_4 \end{array} \right\}$$

در نتیجه داریم:

$$u(x, y) = a_1 + a_2x + a_3y + a_4xy$$

$$v(x, y) = a_5 + a_6x + a_7y + a_8xy$$

و داریم:

$$u(x, y) = \frac{1}{4bh} [(b - x)(h - y)u_1 + (b + x)(h - y)u_2 \\ + (b + x)(h + y)u_3 + (b - x)(h + y)u_4]$$

$$v(x, y) = \frac{1}{4bh} [(b - x)(h - y)v_1 + (b + x)(h - y)v_2 \\ + (b + x)(h + y)v_3 + (b - x)(h + y)v_4]$$

: که

$$\{\psi\} = [N] \{d\}$$

که توابع شکل استفاده شده عبارتند:

$$N_1 = \frac{(b - x)(h - y)}{4bh} \quad N_2 = \frac{(b + x)(h - y)}{4bh}$$

$$N_3 = \frac{(b + x)(h + y)}{4bh} \quad N_4 = \frac{(b - x)(h + y)}{4bh}$$

و ماتریس شکل مانند زیر بدست می آید:

$$\begin{Bmatrix} u \\ v \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} N_1 & 0 & N_2 & 0 & N_3 & 0 & N_4 & 0 \\ 0 & N_1 & 0 & N_2 & 0 & N_3 & 0 & N_4 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \\ u_3 \\ v_3 \\ u_4 \\ v_4 \end{Bmatrix}$$

و داریم:

$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x \\ \varepsilon_y \\ \gamma_{xy} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial y} \\ \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \end{Bmatrix}$$

: که

$$\{\varepsilon\} = [B] \{d\}$$

در نتیجه:

$$[B] = \frac{1}{4bh} \begin{bmatrix} -(h-y) & 0 & (h-y) & 0 \\ 0 & -(b-x) & 0 & -(b+x) \\ -(b-x) & -(h-y) & -(b+x) & (h-y) \\ (h+y) & 0 & -(h+y) & 0 \\ 0 & (b+x) & 0 & (b-x) \\ (b+x) & (h+y) & (b-x) & -(h+y) \end{bmatrix}$$

و ماتریس سختی برابر است با:

$$[k] = \int_{-h}^h \int_{-b}^b [B]^T [D] [B] t \, dx \, dy$$

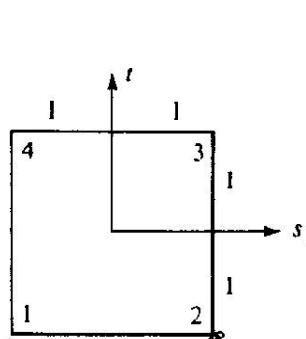
و بردار نیرو برابر است با:

$$\{f\} = \iiint_V [N]^T \{X\} \, dV + \{P\} + \iint_S [N]^T \{T\} \, dS$$

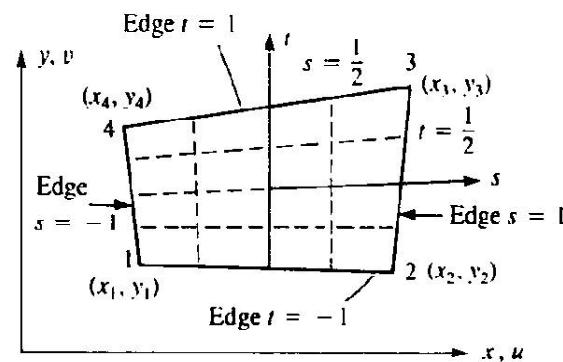
: که

$$\{f\} = [k] \{d\}$$

و در حالت ایزوپارامتریک کلیه روابط مطابق زیر بدست می آیند:



(a)



(b)

$$x = a_1 + a_2 s + a_3 t + a_4 s t$$

$$y = a_5 + a_6 s + a_7 t + a_8 s t$$

$$x = \frac{1}{4}[(1-s)(1-t)x_1 + (1+s)(1-t)x_2 \\ + (1+s)(1+t)x_3 + (1-s)(1+t)x_4]$$

$$y = \frac{1}{4}[(1-s)(1-t)y_1 + (1+s)(1-t)y_2 \\ + (1+s)(1+t)y_3 + (1-s)(1+t)y_4]$$

$$\begin{Bmatrix} x \\ y \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} N_1 & 0 & N_2 & 0 & N_3 & 0 & N_4 & 0 \\ 0 & N_1 & 0 & N_2 & 0 & N_3 & 0 & N_4 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ x_2 \\ y_2 \\ x_3 \\ y_3 \\ x_4 \\ y_4 \end{Bmatrix}$$

$$N_1 = \frac{(1-s)(1-t)}{4} \quad N_2 = \frac{(1+s)(1-t)}{4}$$

$$N_3 = \frac{(1+s)(1+t)}{4} \quad N_4 = \frac{(1-s)(1+t)}{4}$$

$$\begin{Bmatrix} u \\ v \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} N_1 & 0 & N_2 & 0 & N_3 & 0 & N_4 & 0 \\ 0 & N_1 & 0 & N_2 & 0 & N_3 & 0 & N_4 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \\ u_3 \\ v_3 \\ u_4 \\ v_4 \end{Bmatrix}$$

برای تبدیل مشتقات از یک دستگاه به دستگاه دیگر داریم:

$$\frac{\partial f}{\partial s} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s}$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t}$$

با حل دستگاه معادلات داریم:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial s} \\ \frac{\partial s}{\partial t} & \frac{\partial y}{\partial t} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial s} & \frac{\partial f}{\partial s} \\ \frac{\partial x}{\partial t} & \frac{\partial f}{\partial t} \end{vmatrix}} \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial s} & \frac{\partial f}{\partial s} \\ \frac{\partial x}{\partial t} & \frac{\partial f}{\partial t} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \frac{\partial y}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial t} \\ \frac{\partial x}{\partial t} & \frac{\partial y}{\partial t} \end{vmatrix}}$$

که دترمینان ژاکوبی عبارت است از:

$$[J] = \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial s} \\ \frac{\partial x}{\partial t} & \frac{\partial y}{\partial t} \end{bmatrix}$$

$$\underline{\varepsilon} = \underline{B} \underline{d}$$

$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x \\ \varepsilon_y \\ \gamma_{xy} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial(\)}{\partial x} & 0 \\ 0 & \frac{\partial(\)}{\partial y} \\ \frac{\partial(\)}{\partial y} & \frac{\partial(\)}{\partial x} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u \\ v \end{Bmatrix}$$

$$\frac{\partial(\)}{\partial x} = \frac{1}{|J|} \left[\frac{\partial y}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} - \frac{\partial y}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} \right]$$

$$\frac{\partial(\)}{\partial y} = \frac{1}{|J|} \left[\frac{\partial x}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} - \frac{\partial x}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} \right]$$

$$\begin{Bmatrix} \varepsilon_x \\ \varepsilon_y \\ \gamma_{xy} \end{Bmatrix} = \frac{1}{|\underline{J}|} \begin{bmatrix} \frac{\partial y}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} - \frac{\partial y}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} & 0 \\ 0 & \frac{\partial x}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} - \frac{\partial x}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} \\ \frac{\partial x}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} - \frac{\partial x}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} - \frac{\partial y}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u \\ v \end{Bmatrix}$$

$$\underline{\varepsilon} = \underline{D}' \underline{N} \underline{d}$$

$$\underline{D}' = \frac{1}{|\underline{J}|} \begin{bmatrix} \frac{\partial y}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} - \frac{\partial y}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} & 0 \\ 0 & \frac{\partial x}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} - \frac{\partial x}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} \\ \frac{\partial x}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} - \frac{\partial x}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial t} \frac{\partial(\)}{\partial s} - \frac{\partial y}{\partial s} \frac{\partial(\)}{\partial t} \end{bmatrix}$$

$$- \underline{B} = \underline{D}' \underline{N}$$

$$(3 \times 8) \quad (3 \times 2) \quad (2 \times 8)$$

و ماتریس سختی را داریم:

$$[k] = \iint_A [\underline{B}]^T [\underline{D}] [\underline{B}] t \, dx \, dy$$

: که

$$\iint_A f(x, y) dx dy = \iint_A f(s, t) |\underline{J}| ds dt$$

در حالت ایزوپارامتریک داریم:

$$[k] = \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 [B]^T [D] [B] t |\underline{J}| ds dt$$

$$|\underline{J}| = \frac{1}{8} \{X_c\}^T \begin{bmatrix} 0 & 1-t & t-s & s-1 \\ t-1 & 0 & s+1 & -s-t \\ s-t & -s-1 & 0 & t+1 \\ 1-s & s+t & -t-1 & 0 \end{bmatrix} \{Y_c\}$$

$$\{X_c\}^T = [x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4]$$

$$\{Y_c\} = \begin{Bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{Bmatrix}$$

$$\underline{B}(s, t) = \frac{1}{|J|} [\underline{B}_1 \quad \underline{B}_2 \quad \underline{B}_3 \quad \underline{B}_4]$$

$$\underline{B}_i = \begin{bmatrix} a(N_{i,s}) - b(N_{i,t}) & 0 \\ 0 & c(N_{i,t}) - d(N_{i,s}) \\ c(N_{i,t}) - d(N_{i,s}) & a(N_{i,s}) - b(N_{i,t}) \end{bmatrix}$$

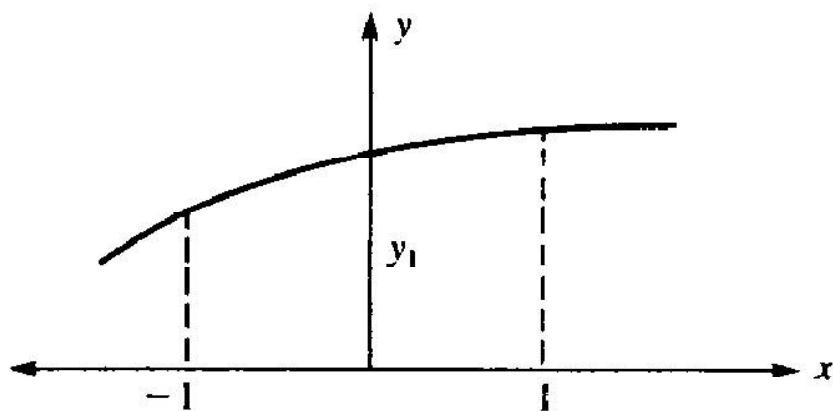
$$a = \frac{1}{4}[y_1(s-1) + y_2(-1-s) + y_3(1+s) + y_4(1-s)]$$

$$b = \frac{1}{4}[y_1(t-1) + y_2(1-t) + y_3(1+t) + y_4(-1-t)]$$

$$c = \frac{1}{4}[x_1(t-1) + x_2(1-t) + x_3(1+t) + x_4(-1-t)]$$

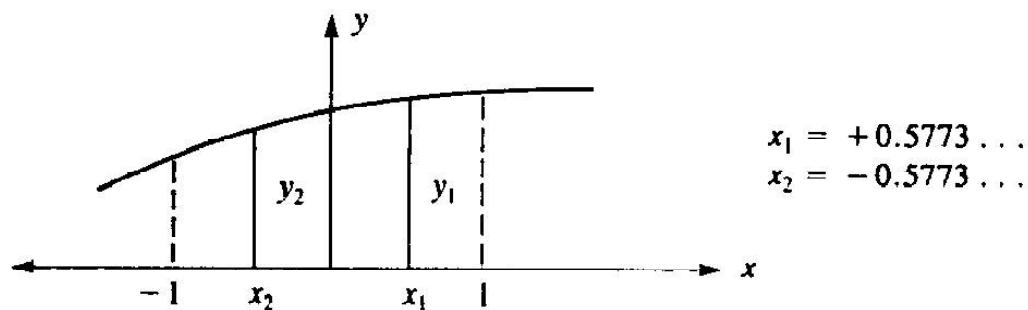
$$d = \frac{1}{4}[x_1(s-1) + x_2(-1-s) + x_3(1+s) + x_4(1-s)]$$

انتگرال گیری به روش گوس:



<i>Number of Points</i>	<i>Locations, x_i</i>	<i>Associated Weights, W_i</i>
1	$x_1 = 0.000\dots$	2.000
2	$x_1, x_2 = \pm 0.57735026918962$	1.000
3	$x_1, x_3 = \pm 0.77459666924148$	$\frac{5}{9} = 0.555\dots$
	$x_2 = 0.000\dots$	$\frac{8}{9} = 0.888\dots$

در گوس دو نقطه ای داریم:

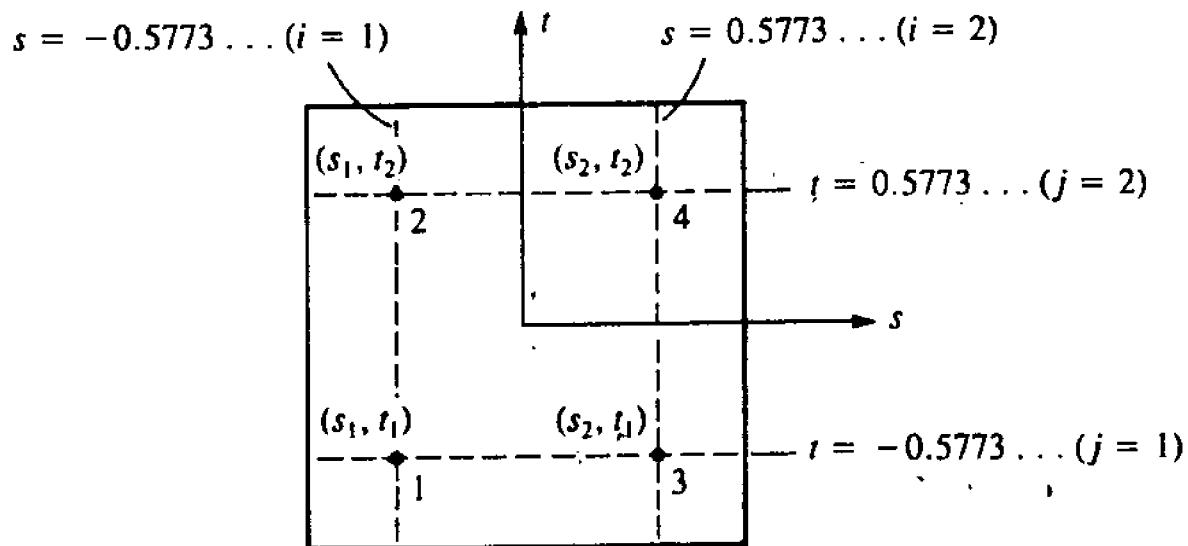


$$I = \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 f(s, t) ds dt$$

$$= \sum_j W_j \left[\sum_i W_i f(s_i, t_j) \right] = \sum_i \sum_j W_i W_j f(s_i, t_j)$$

$$I = W_1 W_1 f(s_1, t_1) + W_1 W_2 f(s_1, t_2) + W_2 W_1 f(s_2, t_1) + W_2 W_2 f(s_2, t_2)$$

...



$$\underline{k} = \iint_A \underline{B}^T(x, y) \underline{DB}(x, y) t \, dx \, dy$$

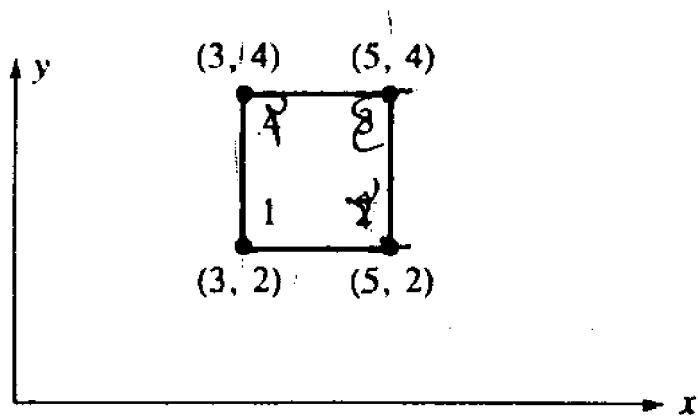
$$\underline{k} = \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 \underline{B}^T(s, t) \underline{DB}(s, t) |\underline{J}| t \, ds \, dt$$

$$\begin{aligned} \underline{k} &= \underline{B}^T(s_1, t_1) \underline{DB}(s_1, t_1) |\underline{J}(s_1, t_1)| t W_1 W_1 \\ &+ \underline{B}^T(s_2, t_2) \underline{DB}(s_2, t_2) |\underline{J}(s_2, t_2)| t W_2 W_2 \\ &+ \underline{B}^T(s_3, t_3) \underline{DB}(s_3, t_3) |\underline{J}(s_3, t_3)| t W_3 W_3 \\ &+ \underline{B}^T(s_4, t_4) \underline{DB}(s_4, t_4) |\underline{J}(s_4, t_4)| t W_4 W_4 \end{aligned}$$

$$s_1 = t_1 = -0.5773, \quad s_2 = -0.5773, \quad t_2 = 0.5773, \quad s_3 = 0.5773, \quad t_3 =$$

-0.5773 , and $s_4 = t_4 = 0.5773$ as shown in Figure 11-8, and $W_1 = W_2 = W_3 = W_4 = 1.000$.

به عنوان مثال ماتریس سختی شکل زیر را داریم:



$$(s_1, t_1) = (-0.5773, -0.5773)$$

$$(s_2, t_2) = (-0.5773, 0.5773)$$

$$(s_3, t_3) = (0.5773, -0.5773)$$

$$(s_4, t_4) = (0.5773, 0.5773)$$

$$W_1 = W_2 = W_3 = W_4 = 1.000.$$

$$\begin{aligned}
 \underline{k} &= \underline{B}^T(-0.5773, -0.5773) \underline{DB}(-0.5773, -0.5773) \\
 &\quad \times |\underline{J}(-0.5773, -0.5773)|(1)(1.000)(1.000) \\
 &\quad + \underline{B}^T(-0.5773, 0.5773) \underline{DB}(-0.5773, 0.5773) \\
 &\quad \times |\underline{J}(-0.5773, 0.5773)|(1)(1.000)(1.000) \\
 &\quad + \underline{B}^T(0.5773, -0.5773) \underline{DB}(0.5773, -0.5773) \\
 &\quad \times |\underline{J}(0.5773, -0.5773)|(1)(1.000)(1.000) \\
 &\quad + \underline{B}^T(0.5773, 0.5773) \underline{DB}(0.5773, 0.5773) \\
 &\quad \times |\underline{J}(0.5773, 0.5773)|(1)(1.000)(1.000)
 \end{aligned}$$

$$|\underline{J}(-0.5773, -0.5773)| = \frac{1}{8}[3 \quad 5 \quad 5 \quad 3]$$

$$\begin{aligned}
 &\times \begin{bmatrix} 0 & 1-(-0.5773) & -0.5773-(-0.5773) & -0.5773-1 \\ -0.5773-1 & 0 & -0.5773+1 & -0.5773-(-0.5773) \\ -0.5773-(-0.5773) & -0.5773-1 & 0 & -0.5773+1 \\ 1-(-0.5773) & -0.5773+(-0.5773) & -0.5773-1 & 0 \end{bmatrix} \\
 &\times \begin{Bmatrix} 2 \\ 2 \\ 4 \\ 4 \end{Bmatrix} = 1.000
 \end{aligned}$$

$$|\underline{J}(-0.5773, 0.5773)| = 1.000$$

$$|\underline{J}(0.5773, -0.5773)| = 1.000$$

$$|\underline{J}(0.5773, 0.5773)| = 1.000$$

$$\underline{B}(-0.5773, -0.5773) = \frac{1}{|\underline{J}(-0.5773, -0.5773)|} [\underline{B}_1 \quad \underline{B}_2 \quad \underline{B}_3 \quad \underline{B}_4]$$

$$\underline{B}_1 = \begin{bmatrix} aN_{1,s} - bN_{1,t} & 0 \\ 0 & cN_{1,t} - dN_{1,s} \\ cN_{1,t} - dN_{1,s} & aN_{1,s} - bN_{1,t} \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} a &= \frac{1}{4}[y_1(s-1) + y_2(-1-s) + y_3(1+s) + y_4(1-s)] \\ &= \frac{1}{4}[2(-0.5773-1) + 2(-1-(0.5773)) \\ &\quad + 4(1+(-0.5773)) + 4(1-(-0.5773))] \\ &= 1.00 \end{aligned}$$

$$N_{1,s} = \frac{1}{4}(t-1) = \frac{1}{4}(-0.5773-1) = -0.3943$$

$$N_{1,t} = \frac{1}{4}(s-1) = \frac{1}{4}(-0.5773-1) = -0.3943$$

$$\underline{B} = \begin{bmatrix} -0.1057 & 0 & 0.1057 & 0 & 0 & -0.1057 & 0 & -0.3943 \\ -0.1057 & -0.1057 & -0.3943 & 0.1057 & 0.3943 & 0 & -0.3943 & 0 \\ 0 & 0.3943 & 0 & 0.1057 & 0.3943 & 0.3943 & 0.1057 & -0.3943 \end{bmatrix}$$

$$\underline{D} = \frac{E}{1-\nu^2} \begin{bmatrix} 1 & \nu & 0 \\ \nu & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1-\nu}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 32 & 8 & 0 \\ 8 & 32 & 0 \\ 0 & 0 & 12 \end{bmatrix} \times 10^6 \text{ psi}$$

$$k = 10^4 \begin{bmatrix} 1466 & 500 & -866 & -99 & -733 & -500 & 133 & 99 \\ 500 & 1466 & 99 & 133 & -500 & -733 & -99 & -866 \\ -866 & 99 & 1466 & -500 & 133 & -99 & -733 & 500 \\ -99 & 133 & -500 & 1466 & 99 & -866 & 500 & -733 \\ -733 & -500 & 133 & 99 & 1466 & 500 & -866 & -99 \\ -500 & -733 & -99 & -866 & 500 & 1466 & 99 & 133 \\ 133 & -99 & -733 & 500 & -866 & 99 & 1466 & -500 \\ 99 & -866 & 500 & -733 & -99 & 133 & -500 & 1466 \end{bmatrix}$$

الگوریتم کلی برنامه:

برنامه در ابتدا تعداد گره ها و تعداد درجات آزادی هر گره را می گیرد.

سپس ویژگی های مصالح مورد استفاده را برای سازه می گیرد.

در گام بعد تعداد المان ها وارد شده و با تعیین مختصات روی مرز و سپس به کمک درون یابی مختصات دیگر نقاط معلوم میشود.

حال از روی تعداد المان ها نحوه اتصال آنها به یکدیگر تعداد درجات آزادی کل سازه مشخص می شود و بر مبنای آن ابعاد ماتریس های سختی و تغییر مکان و نیروی کل سازه اختصاص می یابد.

سپس از شما فقط یک ضریب پواسن و مدول الاستیسیته میخواهد

بعد از تعیین ابعاد ماتریسهای کلی برای هر گره قیدهای تکیه گاهی مشخص می شود.

بارگذاری

بارگذاری گرهی: با توجه به شماره هر گره و تعداد درجات آزادی آنها بارگرهی خوانده می شود.

در اینجا سازه یه صورت کامل به برنامه معرفی شده است. حال مراحل زیر را خواهیم داشت:

۱. ماتریس ارتباطی بین تنش و کرنش محاسبه می شود

۲. نقاط انتگرال گیری گوسی مشخص می شود.

۳. برای هر المان ماتریس سختی ایجاد می گردد.

۴. ماتریس سختی المان از مرحله سه در ماتریس سختی کل جایگذاری می شود.

۵. تصویری شماتیک از نحوه شماره گذاری المان ها و گره ها نشان داده میشود.

۶. بار نقطه ای به سازه اعمال میشود.

۷. معادله $K\Delta = P$ حل می شود

۸. مقدار تغییر مکان ها در نقاط گرهی بدست می آید

۹. مقدار نیروهای گره ها مشخص میشود.

۱۰. تنش در هر المان محاسبه می شود.

۱۱. معادله تراز تنش و تراز جابجایی هر المان داده میشود.

فصل دوم برنامه مربوط به المان ۴ گرهی تحت زبان MATLAB

```

clc
clear
disp('*****')
disp('<<< PROGRAM OF FINITE ELEMENT FOR 4 NODE ELEMENT *** WRITE BY: ALI TIMORPOUR >>>')
disp('*****')
disp('')
disp('')
%----- INPUT-----
A1= xlsread('input1.xlsx', 1, 'F2');%Number of Element
A2= xlsread('input1.xlsx', 1, 'F1');%Number of Node
A3= xlsread('input1.xlsx', 1, 'k3:N100');%Numbering for Element
E=xlsread('input1.xlsx', 1, 'P1');%Modulus of Elasticity
nu=xlsread('input1.xlsx', 1, 'P2');%Poisson's Ratio
A6= xlsread('input1.xlsx', 1, 'A3:C1000');%Coordinate of Node
A9=xlsread('input1.xlsx', 2, 'F3:G100');% Loading dimension
A10=xlsread('input1.xlsx', 2, 'R3:S100');% Loading
A11=xlsread('input1.xlsx', 2, 'N3:O100');% Support dimension
A12=xlsread('input1.xlsx', 2, 'V3:W100');% Support
A13=xlsread('input1.xlsx', 1, 'P3');% Thickness

%-----
format short g

% ----- [A7] : [NUMBER OF NODE , X , Y ] [A7]: 4 x 3i
(i=Number of Element)
for i=1:A1
    A7(1:4,3*i-2)=A3(i,1:4);
    for j=1:4
        for m=1:A2
            if A3(i,j)==m
                A7(j,3*i-1:3*i)=A6(m,2:3);
            end
        end
    end
end
% -----
% ----- [D] [D]: 3x6
a=input(' input a ** if Plane Strain (a=1) ***** if Plane Stress (a=2)** a=');

D1=E/((1+nu)*(1-2*nu))*[1-nu,nu,0;nu,1-nu,0;0,0,(1-2*nu)/2];
D2=E/(1-nu^2)*[1,nu,0;nu,1,0;0,0,(1-nu)/2];
if a==1
    D=D1;
else
    if a==2
        D=D2;
    end
end

```

```

end
% ----- Ke= K For Element -----
-----

ke(1:8,1:8*A1)=0;
for m=1:4
    for i=1:A1
        for j=1:4

s(1)=-1/sqrt(3); t(1)=-1/sqrt(3);
s(2)=1/sqrt(3); t(2)=-1/sqrt(3);
s(3)=1/sqrt(3); t(3)=1/sqrt(3);
s(4)=-1/sqrt(3); t(4)=1/sqrt(3);

w1(1)=1; w2(1)=1;
w1(2)=1; w2(2)=1;
w1(3)=1; w2(3)=1;
w1(4)=1; w2(4)=1;

w1=w1(m); w2=w2(m);

s=s(m); t=t(m);

N(1:4,1)=[ ...
0.25*(1-s)*(1-t)
0.25*(1+s)*(1-t)
0.25*(1+s)*(1+t)
0.25*(1-s)*(1+t) ];

%dNs=dN/ds
dNs=[ ...
-1/4+1/4*t
1/4-1/4*t
1/4+1/4*t
-1/4-1/4*t] ;

%dNt=dN/dt
dNt=[ ...
-1/4+1/4*s
-1/4-1/4*s
1/4+1/4*s
1/4-1/4*s] ;

%dXs=dX/ds      dXt=dX/dt

```

```

dXs(1,i)=dNs'*A7(1:4,3*i-1);
dXt(1,i)=dNt'*A7(1:4,3*i-1);

% dYs=dY/ds   dYt=dY/dt
dYs(1,i)=dNs'*A7(1:4,3*i);
dYt(1,i)=dNt'*A7(1:4,3*i);

% | J| = | dx/ds   dy/ds   |
% | J| = | dx/dt   dy/dt   |

detj(1,i)=det([dXs(1,i) dYs(1,i)
               dXt(1,i) dYt(1,i)]);

% | dN/ds   dY/ds   |           | dX/ds   dN/ds   |
% dN/dx=| dN/dt   dY/dt   | /detj           dN/dy=| dX/dt   dN/dt   | /detj

dNx(i,j)=det([dNs(j,1) dYs(1,i)
               dNt(j,1) dYt(1,i)])/detj(1,i);

dNy(i,j)=det([dXs(1,i) dNs(j,1)
               dXt(1,i) dNt(j,1)])/detj(1,i);

%
% | [dN/dx] j      0      |
% | 0            [dN/dy] j |
% [%[B]j = | [dN/dY] j      [dN/dX] j |
% |_          |_           |_
```

```
% [Ke] FOR ELEMENT      [Ke]:8 x 8i    (i= Nu of EL)
  end
  B(3*m-2:3*m,8*i-7:8*i)=Bm(1:3,8*i-7:8*i);
  k(1:8,8*i-7:8*i)=B(3*m-2:3*m,8*i-7:8*i)'*D*B(3*m-2:3*m,8*i-
7:8*i)*detj(1,i)*w1*w2*A13;
  ke(1:8,8*i-7:8*i)= k(1:8,8*i-7:8*i)+ke(1:8,8*i-7:8*i);
  k(:, :)=0;
end
-----
%----- PLANT FOR K ----- [K] FOR STRUCTUR      [K]:2i x 2i    (i= Nu
of Node)
K(1:2*A2,1:2*A2)=0;
  K1(1:2*A2,1:2*A2)=0;
  for m=1:A1
    for i=1:4
      for j=1:4
        K1(A7(i,m*3-2)*2-1:A7(i,m*3-2)*2,A7(j,m*3-2)*2-1:A7(j,m*3-
2)*2)=ke(i*2-1:i*2,j*2-1+(8*m-8):j*2+(8*m-8));
      end
    end
    K=K+K1;
    K1(1:2*A2,1:2*A2)=0;
  end
-----
%----- [p]: FORCE OF MATRIX      [p]:2i x 2    (i= Nu of
Node)
  for i=1:A2
    p(i*2-1:2*i,1)=i;
    p(1:2*A2,2)=0;
  end

  for i=1:97
    for j=1:A1
      for m=1:4
        if A9(i,1:2)==A7(m,3*j-1:3*j)
          p(A7(m,3*j-2)*2-1,2)=A10(i,1);
          p(A7(m,3*j-2)*2,2)=A10(i,2);
        end
      end
    end
  end
```

```

end
%----- [s]: SUPPORT OF MATRIX      [s]:2i x 2   (i= Nu of
Node)
for i=1:A2
    s(i*2-1:i*2,1)=i;
    s(1:2*A2,2)=1;
end
for i=1:97
    for j=1:A1
        for m=1:4
            if A11(i,1:2)==A7(m,3*j-1:3*j)
                s(A7(m,3*j-2)*2-1,2)=abs(A12(i,1)-1);
                s(A7(m,3*j-2)*2,2)=abs(A12(i,2)-1);
            end
        end
    end
end
%----- ZERO FOR [K] & [F]
for i=1:2*A2
    if s(i,2)==0
        K(i,:)=0;
        K(:,i)=0;
        p(i,2)=0;
        if K(i,i)==0
            K(i,i)=1;
        end
    end
end
%----- DETERMINATION OF [d]      [d]=[K]^-1 * [f]
d(1:2*A2,1)=p(:,1);
d(1:2*A2,2)=K^-1*p(1:2*A2,2);

for i=1:A2
    dd(i,1)=i;

```

```

dd(i,2:3)=d(2*i-1:2*i,2);
end

%dd : [d] for Node           Node           Ux           Uy           Uz'
-----
-----



%----- DETERMINATION OF [d] FOR ELEMENT -----
for i=1:A1
    for j=1:4
        for m=1:A2
            if A7(j,3*i-2)==dd(m,1)
                de1(j,3*i-2:3*i)=dd(m,1:3);
            end
        end
    end
disp('*****')
disp('*****')           Displacement for Node of Element:
*****')
*****')
fprintf('*****' >>> Number Element= * (%d) * <<<
*****',i);
'           Node           Ux           Uy   '
de2(1:4,1:3)=de1(1:4,3*i-2:3*i)

end
%-----



%----- DETERMINATION OF [d] FOR NODE -----
disp('
')
disp('*****')
disp('*****')           Displacement for Node:
*****')
*****')
disp('           Node           Ux           Uy
')
dd
disp('
')

```

```

%
----- PRINT STRESS -----
-----
for i=1:A1
    for j=1:4
        for m=1:A2
            if A7(j,3*i-2)==dd(m,1)
                de(j,3*i-2:3*i)=dd(m,1:3);
            end
        end
    end
end
for i=1:A1
    for j=1:4
        dl(2*j-1:2*j,i)=de(j,3*i-1:3*i);
    end
end

for i=1:A1
    for j=1:4
        ST(j,1)=j;
        ST(j,2:4)=D*B(3*j-2:3*j,8*i-7:8*i)*dl(1:8,i);
    end
end

disp('*****')
*****)
disp('*****')                      STRESS IN GAUSSIAN NODE:
*****)
disp('*****')
*****)
fprintf('***** >>> Number Element= * (%d) * <<<
*****',i);
'
      node          SX          SY          SXY      '
ST1(1:2,1:4)=ST(1:2,1:4);
ST1(3,1:4)=ST(4,1:4);
ST1(4,1:4)=ST(3,1:4);
ST1

end
%

```

```
%----- STRESS CONTOUR EQUATION -----
%
%
%
-----
for i=1:A1
    for j=1:4
        S(j, 3*i-2:3*i)=D*B(3*j-2:3*j, 8*i-7:8*i)*dl(1:8,i);
    end
end
A5=[1     -1     -1     1
      1      1     -1     -1
      1      1      1      1
      1     -1      1     -1];
A51=inv(A5);

syms s t
for i=1:A1
    A15=[1      s      t      s*t];
    Nj(1,1:4)=A15(1,1:4)*A51(1:4,1:4);
    contourS(1:3,1)=Nj*S(1:4,3*i-2:3*i);
    contourD(1:2,1)=Nj*de(1:4,3*i-1:3*i);

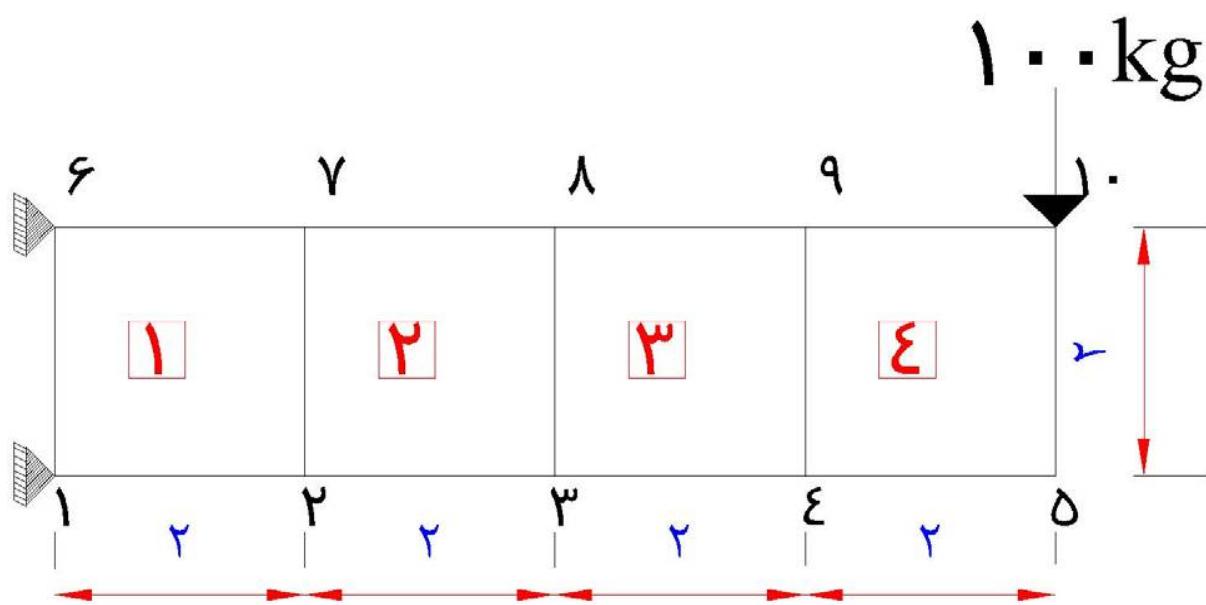
    disp('*****')
    disp('*****')           FUNCTION FOR STRESS & DISPLACEMENT (FOR CONTOUR):
    disp('*****')
    disp('*****')
    fprintf('*****>>> Number Element= * (%d) * <<<
    *****',i);

contourS
contourD

end
%
```

فصل سوم حل مثال عددی

آنالیز ورق شکل با مشخصات زیر و کنترل با برنامه تجاری ABAQUS



ورودی برنامه:

مشخصات گره ها:

مشخصات نقطه ها را وارد کنید		
node	X cord	Y cord
1	0	0
2	2	0
3	4	0
4	6	0
5	8	0
6	0	2
7	2	2
8	4	2
9	6	2
10	8	2

اختصاص گره ها به المانها:

شماره نقطه های ۴ گوشه هر المان را وارد کنید				
Element	Node 1	Node 2	Node 3	Node 4
1	1	2	7	6
2	2	3	8	7
3	3	4	9	8
4	4	5	10	9

مشخصات مصالح:

E= 2.00E+06
v= 0.3
thichness= 1

بارگذاری:

لطفاً بارهای گرهی را وارد کنید		
node	Px	Py
10	0	-100

شرایط تکیه گاهی:

لطفاً تکیه گاههای گرهی را وارد کنید		
node	Px	Py
1	1	1
6	1	1

گر در هر جهت تکیه گاه مقید است عدد ۱
در غیر اینصورت عدد ۰ را وارد کنید

نتایج خروجی برنامه مطلب:

```
*****
<<< PROGRAM OF FINITE ELEMENT FOR 4 NODE ELEMENT *** WRITE BY: ALI TIMORPOUR
>>>
*****
```

input a ** if Plane Strain (a=1) ***** if Plane Stress (a=2)** a=2

***** Displacement for Node of Element: *****

***** >>> Number Element= *(1)* <<< *****
ans =

Node	Ux	Uy
1	0	0
2	-0.00070783	-0.00083796
7	0.00070772	-0.0008376
6	0	0

```
*****
***** Displacement for Node of Element: *****  

*****  

***** >>> Number Element= *(2)* <<< *****  

ans =
```

Node	Ux	Uy
2	-0.00070783	-0.00083796
3	-0.0012131	-0.0028878
8	0.0012135	-0.00289
7	0.00070772	-0.0008376

```
*****
***** Displacement for Node of Element: *****  

*****  

***** >>> Number Element= *(3)* <<< *****  

ans =
```

Node	Ux	Uy
3	-0.0012131	-0.0028878

```

4 -0.001518 -0.0057551
9 0.0015153 -0.0057427
8 0.0012135 -0.00289

*****
***** Displacement for Node of Element: *****
***** >>> Number Element= *(4)* <<< *****
ans =

Node      Ux      Uy

de2 =

4 -0.001518 -0.0057551
5 -0.0016103 -0.0089778
10 0.0016253 -0.0090489
9 0.0015153 -0.0057427

*****
***** Displacement for Node: *****
***** >>> Number Element= *(1)* <<< *****
Node      Ux      Uy

dd =

1      0      0
2 -0.00070783 -0.00083796
3 -0.0012131 -0.0028878
4 -0.001518 -0.0057551
5 -0.0016103 -0.0089778
6      0      0
7 0.00070772 -0.0008376
8 0.0012135 -0.00289
9 0.0015153 -0.0057427
10 0.0016253 -0.0090489

*****
***** STRESS IN GAUSSIAN NODE: *****
***** >>> Number Element= *(1)* <<< *****
ans =

node      SX      SY      SXY

ST1 =

1   -449.08   -134.65   -207.21
2   -449.02   -134.42    107.13
4    449.02   134.78   -207.13

```

3 449.08 135.01 107.21

```
*****
***** STRESS IN GAUSSIAN NODE: *****
***** >>> Number Element= *(2)* <<< *****
ans =
```

node	SX	SY	SXY
------	----	----	-----

ST1 =

1	-320.51	-96.321	-161.98
2	-320.99	-97.921	62.543
4	320.99	96.129	-162.54
3	320.51	94.529	61.983

```
*****
***** STRESS IN GAUSSIAN NODE: *****
***** >>> Number Element= *(3)* <<< *****
ans =
```

node	SX	SY	SXY
------	----	----	-----

ST1 =

1	-193.83	-57.233	-118.97
2	-191.07	-48.004	15.742
4	191.07	58.237	-115.74
3	193.83	67.466	18.973

```
*****
***** STRESS IN GAUSSIAN NODE: *****
***** >>> Number Element= *(4)* <<< *****
ans =
```

node	SX	SY	SXY
------	----	----	-----

ST1 =

1	-56.204	-22.116	-63.183
2	-72.096	-75.087	-18.277
4	72.096	16.374	-81.723
3	56.204	-36.597	-36.817

```
*****
***** FUNCTION FOR STRESS $ DISPLACEMENT (FOR CONTOUR): *****
***** >>> Number Element= *(1)* <<< *****

```

contourS =

```
27/70368744177664+2442871774199/70368744177664*s+31599099306064771/70368744177664*t-
1/70368744177664*s*t
25669146711023/140737488355328+16285811827985/140737488355328*s+18959459583638863/140737488355
328*t+1/140737488355328*s*t
3518437208883283/70368744177664+11059684757122669/70368744177664*s+1425008534949/3518437208883
2*t
```

contourD =

```
-1009351919305/36893488147419103232-
1009351919305/36893488147419103232*s+13056195527726063/36893488147419103232*t+1305619552772606
3/36893488147419103232*s*t
-7727136128654181/18446744073709551616-
7727136128654181/18446744073709551616*s+1682253198853/18446744073709551616*t+1682253198853/1844
6744073709551616*s*t
```

```
*****
***** FUNCTION FOR STRESS $ DISPLACEMENT (FOR CONTOUR): *****
***** >>> Number Element= *(2)* <<< *****
contourS =
```

```
5/8796093022208-8443839393439/35184372088832*s+11285392609308913/35184372088832*t-
1/17592186044416*s*t
-126113633841323/140737488355328-
112584525245851/140737488355328*s+13542471131170697/140737488355328*t+9/140737488355328*s*t
-1407374883553311/281474976710656+31599099306064929/281474976710656*s-
78809167672089/281474976710656*t+15/281474976710656*s*t
```

contourD =

```
2940286025853/36893488147419103232+4958989864463/36893488147419103232*s+35438245003827937/3689
3488147419103232*t+9325853948375811/36893488147419103232*s*t
-34372433124013475/18446744073709551616-18918160866705113/18446744073709551616*s-
8264983107425/18446744073709551616*t-11629489505131/18446744073709551616*s*t
```

```
*****
***** FUNCTION FOR STRESS $ DISPLACEMENT (FOR CONTOUR): *****
***** >>> Number Element= *(3)* <<< *****
contourS =
```

43/70368744177664+97414707139533/70368744177664*s+13542471131170755/70368744177664*t+3/70368744177664*s*t

90005781674241/17592186044416+81178922616273/17592186044416*s+1015685334837805/17592186044416*t+5/17592186044416*s*t

7036874417766837/140737488355328+9479729791819501/140737488355328*s+227300983325565/140737488355328*t-5/140737488355328*s*t

contourD =

-1275880929197/2305843009213693952-
7078342689367/9223372036854775808*s+6294951415153657/4611686018427387904*t+1398878092256377/9223372036854775808*s*t
-39834719008062199/9223372036854775808-
13189422012702905/9223372036854775808*s+23594475631213/9223372036854775808*t+33541711937491/9223372036854775808*s*t

***** FUNCTION FOR STRESS \$ DISPLACEMENT (FOR CONTOUR): *****
*****>>> Number Element= *(4)* <<< *****
contourS =

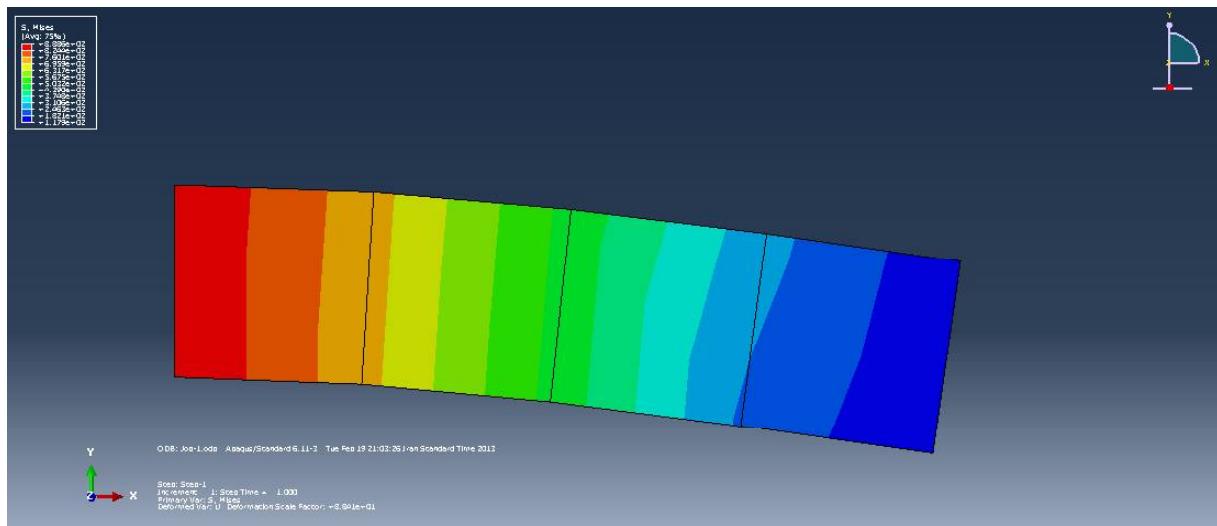
31/70368744177664-559129719951113/70368744177664*s+4514157043723601/70368744177664*t-7/70368744177664*s*t
-258221948052199/8796093022208-
232970716646303/8796093022208*s+169280889139639/8796093022208*t-1/8796093022208*s*t
-3518437208883299/70368744177664+157954965303263/70368744177664*s-
652318006609645/70368744177664*t+1/70368744177664*s*t

contourD =

56865868407929/18446744073709551616+81229601220239/18446744073709551616*s+28910147239964969/18446744073709551616*t+932585394837587/18446744073709551616*s*t
-265932553996653/36028797018963968-940912050148629/576460752303423488*s-
16922833587549/1152921504606846976*t-24064857033637/1152921504606846976*s*t

>>

نتایج خروجی آنالیز با برنامه تجاری Abaqus



ODB: C:/Temp/Job-1.odb
Step: Step-1
Frame: Increment 1: Step Time = 1.000

Loc 1 : Nodal values from source 1

Output sorted by column "Node Label".

Field Output reported at nodes for part: PART-1-1
Computation algorithm: EXTRAPOLATE_COMPUTE_AVERAGE
Averaged at nodes
Averaging regions: ODB_REGIONS

Node Label	U.Magnitude @Loc 1	U.U1 @Loc 1	U.U2 @Loc 1	S.S11 @Loc 1	S.S22 @Loc 1	S.S12 @Loc 1
1	0. 400.000E-36	-50.0922E-36	777.718	233.315	-322.152	
2	0. -400.000E-36	-49.9078E-36	-777.838	-233.351	-322.292	
3	1.09656E-03	707.723E-06	-837.595E-06	666.905	200.436	-11.3185
4	1.09691E-03	-707.833E-06	-837.960E-06	-666.429	-199.564	-10.9037
5	3.13442E-03	1.21355E-03	-2.88997E-03	443.038	130.754	-9.95490
6	3.13227E-03	-1.21312E-03	-2.88781E-03	-445.851	-135.912	-12.2673
7	5.93926E-03	1.51535E-03	-5.74269E-03	230.302	81.4801	-17.7405
8	5.95191E-03	-1.51799E-03	-5.75508E-03	-214.142	-51.8532	-4.48175
9	9.19368E-03	1.62526E-03	-9.04888E-03	97.3487	-41.8977	-27.1672
10	9.12105E-03	-1.61029E-03	-8.97778E-03	-124.873	-108.564	4.94500

Minimum At Node	0.	-1.61029E-03	-9.04888E-03	-777.838	-233.351	-322.292
	2	10	9	2	2	2
Maximum At Node	9.19368E-03	1.62526E-03	-49.9078E-36	777.718	233.315	4.945
	9	9	2	1	1	10
Total	38.6661E-03	12.6495E-06	-36.9778E-03	-13.8227	-125.157	-733.333